# Projectdefinitie

## Achtergrond:

Unmanned Aerial Vehicles (UAV) zijn, zoals de naam al zegt, vliegtuigen zonder bemanning. Omdat een UAV geen bemanning hoeft te vervoeren kan deze veel kleiner worden uitgevoerd dan

andere vliegtuigen. Hierdoor is de UAV niet alleen relatief veel goedkoper in aanschaf en gebruik,

maar ook veel minder opvallend dan gewone vliegtuigen.

Het doel van deze opdracht is, om met een drone de volledige gevel van een gebouw nauwkeurig in

beeld te brengen, om defecten op te sporen, of om bijvoorbeeld warmteverliezen in kaart te

brengen. In het laatste geval zal gebruik worden gemaakt van een warmte-detector of -camera.

Hiervoor is het nodig de drone zo nauwkeurig mogelijk een bepaalde baan (ook wel trajectorie

genoemd) af te laten leggen.

## Doelstellingen:

Een grote vastgoedbeheerder, JJT Real Estate, wil een drone gaan gebruiken voor de monitoring

van zijn gebouwen. De drone moet zo snel en zo nauwkeurig mogelijk opnames van een gevel van

een gebouw kunnen maken, waarbij de drone een van tevoren opgegeven baan aflegt. De opnames moeten vervolgens samengevoegd worden tot één groot beeld

van de gevel. De nadruk van deze opdracht zal vooral liggen op het bepalen van de positie, het stabilizeren van de drone en het laten volgen van een voorafopgegeven baan.

## Resultaten:

## Randvoorwaarden:

# Planning

# Door van te voren te plannen kunnen we de werkzaamheden goed inschatten. Hieronder vindt u de voorlopige planning.